

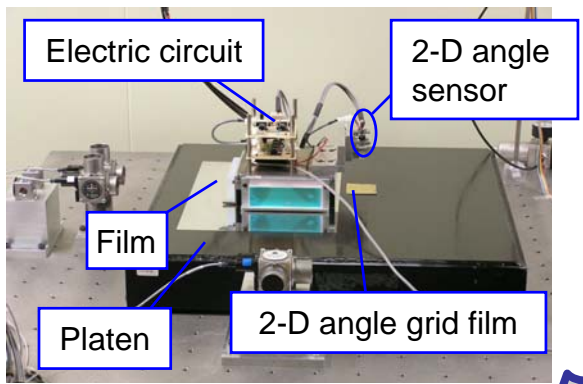
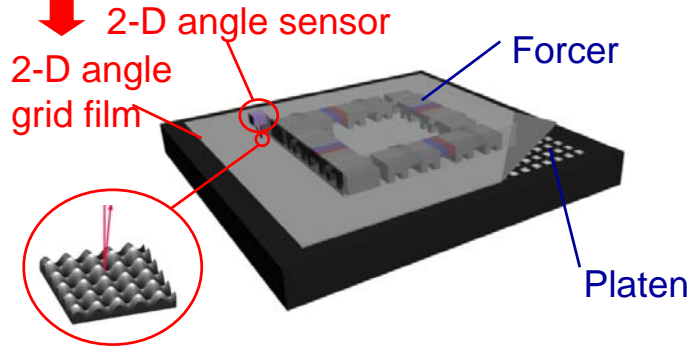
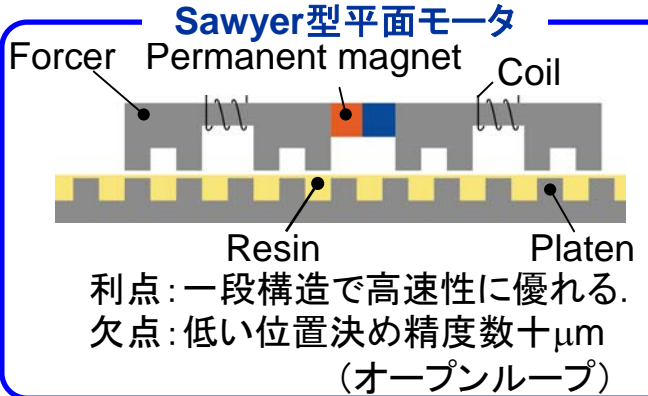
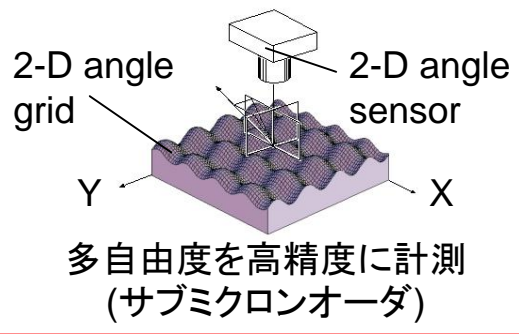
Sawyer型平面モータの精密位置決めに関する研究

特開2005-268608

ステージシステム

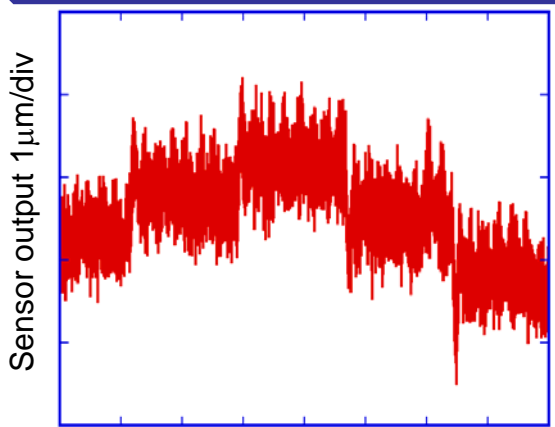
目的：Sawyer型平面モータにサーフェスエンコーダを搭載することでクローズドループ制御を導入し、高精度な位置決めを行う。

サーフェスエンコーダ

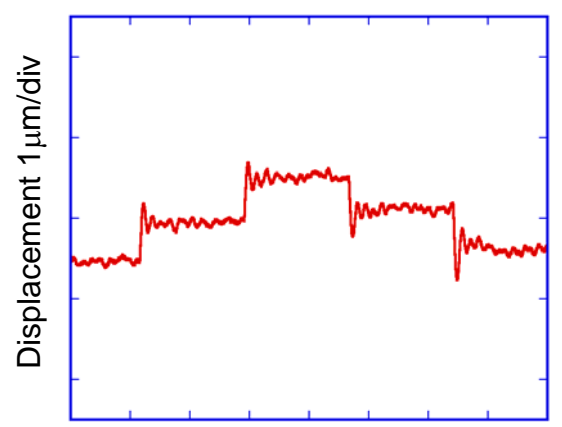


高速高精度位置決めを実現

精密位置決め駆動実験



サーフェスエンコーダ出力



レーザ干渉計出力(外部参照)

Sawyer型平面モータにサーフェスエンコーダによるクローズドループ制御を導入してサブミクロンオーダーの位置決めを達成。